MI acrabasque Markathoro would Прогожи измерений Eggens epynner Kreniyusla Makamerbor muspob Hasbanue Предел Yena generine nhusopa Cucrementer. norbemento Tornaciu Boustuers 15 B 0,5 B 0,25 8 2,5 Muruan. 200 MA 5 mA 2,5 mA 1 upueto laurec -0,5 apag 360 yag 1 spag Earlo barrowers измерений Pegyustain Hi, A/ui Lep. T, wA 义, \propto_2 40 15 15 60 27,5 25 30 37,5 40 100 d = 5° que Eo X = 5° Xc) = 5 vk.com/id446425943 cryillia OFALEIU b 152685050 lloques upensgabaseus Nogues

1. Цель работы:

1.1. Определение горизонтальной составляющей напряженности магнитного поля Земли записательной составляющей напряженности магнитного поля Земли, электрической постоянной СИ и скорости распространения электромагнитных волн в вакто волн в вакууме.

2. Описание лабораторной установки:

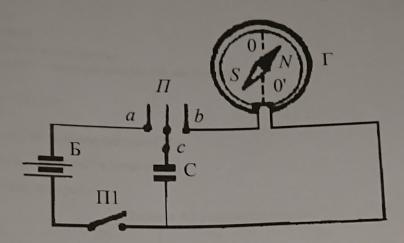


Рисунок 1. Схема установки, где

Б- источник питания;

С-конденсатор;

Г -тангенс-гальванометр;

а и b-переключатели.

Параметры приборов:

Прибор	Цена деления	Класс точности	Предел измерения	Систематическая погрешность
Вольтметр	0.5 B	2.5	15 B	0.25 B
Амперметр	5 mA	1	200 мА	2.5 MA
Тангенс-	1°	-	180°	0.5°
гальванометр				

R=0.2 м; N=36 витков; ν =50 Γ ц; U=12 В

3. Рабочие формулы

3.1 Вычисление среднего значения угла отклонения магнитной стрелки

$$\alpha_{\rm cp} = \frac{\alpha_1 + \dots + \alpha_n}{n} \quad (1)$$

3.2 Вычисление горизонтальной составляющей напряженности магнитного поля земли

$$H_{\rm r} = \frac{IN}{2Rtga}$$
 (2), где

І-сила тока;

R-радиус витка;

N- количество витков;

tga- угол отклонения стрелки

3.3 Вычисление электрической постоянной

$$\varepsilon_0 = \frac{2RH_{\rm r}\,k*tga_1}{N\nu U}$$
 (3),где

 ν — частота;

U- напряжение;

k- коэффициент конденсатора

3.4 Вычисление электродинамической постоянной

$$C = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_0 \mu_0}}$$
 (4), где

μ₀- магнитная постоянная системы СИ

4. Результаты измерений и вычислений

4.1 Результаты измерений

4.1 Результаты изм	ерений Табля	ица 4.1 Результаты і	измерений угла отк	лонения стрелки $H_{\rm r}, {\rm a/m}$
I, MA	a_1	a_2	$a_{\rm cp}$	13,3
40	15	15	15	10,4
60	30	25	27,5	11,7
100	40	35	39.5	

- 4.2 Результаты вычислений
- 4.2.1 По формуле (1):

$$a_{\rm cp} = \frac{40^{\circ} + 35^{\circ}}{2} = 39,5^{\circ}$$

4.2.2 По формуле (2):

$$H_{\Gamma} = \frac{0.04 * 36}{2 * 0.2 * 0.27} = \frac{1.44}{0.108} = 13.3 \left(\frac{A}{M}\right)$$

4.2.3 По формуле (3):
$$\varepsilon_0 = \frac{2*0.2*13.3*4.5*10^{-7}*0.75}{36*50*12} = \frac{17,955*10^{-7}}{2,16*10^5} = 8,3*10^{-12} \left(\frac{\Phi}{\text{M}}\right)$$

4.2.4 По формуле (4):

4.2.4 По формуле (4):

$$C = \frac{1}{\sqrt{4 * 3,14 * 10^{-7} * 3 * 10^{-11}}} = \frac{1}{0,35 * 10^{-8}} = 2,8 * 10^{8} \left(\frac{M}{c}\right)$$

5. Систематическая погрешность:

5.1 Систематическая погрешность амперметра

$$\Theta_{\rm I} = 2.5({\rm MA})$$

5.2 Систематическая погрешность угла

$$\theta_a = \frac{1}{2} = 0.5^\circ = 0.0175$$
 (рад)

5.3 Систематическая погрешность горизонтальной составляющей напряженности

$$\begin{split} \Theta_{H_{r}} &= \left|\frac{\textbf{d}H_{r}}{\textbf{d}l}\right| \Theta_{l} + \left|\frac{\textbf{d}H}{\textbf{d}\alpha}\right| \Theta_{\alpha} = \left(\frac{N}{2R*tg\alpha}\right) \theta_{l} + \left(\frac{lN(-tg^{2}\alpha-1)}{2R*tg^{2}\alpha}\right) \theta_{\alpha} = \\ &= \left(\frac{36}{2*0.2*0.767}\right) * 2*10^{-3} + \left(\frac{100*10^{-3}*36*(0.588-1)}{2*0.2*0.588}\right) * 0.0175 = \\ &= 0.235 - 0.111 = 0.124 \left(\frac{A}{M}\right) \end{split}$$

5.4 Систематическая погрешность электрической постоянной

$$\begin{split} \theta_{\epsilon_0} &= \left|\frac{\eth \epsilon_0}{\eth H_r}\right| \theta_{H_r} + \left|\frac{\eth \epsilon_0}{\eth \alpha}\right| \theta_\alpha = \frac{2Rk*tg\,\alpha}{N\nu U} \theta_{H_r} + \frac{2R(tg\alpha^2+1)H_rk}{N\nu U} \theta_\alpha = \\ &= \frac{2*0.2*4.5*10^{-7}*0.767*0.124}{36*50*12} + \frac{2*0.2*(0.588+1)*11.7*4.5*10^{-7}*0.0175}{36*50*12} = \\ &= \frac{(0.171+0.585)*10^{-7}}{2.16*10^5} = \frac{0.952*10^{-7}}{2.16*10^5} = 0.5*10^{-12} \left(\frac{\Phi}{M}\right) \end{split}$$

6. Среднеквадратичное отклонение прямых измерений

$$\Delta H_{r} = \sqrt{\frac{(H_{cp} - H_{r_{1}})^{2} + (H_{cp} - H_{r_{2}})^{2} + (H_{cp} - H_{r_{2}})^{2}}{N(N-1)}} =$$

$$= \sqrt{\frac{(11.8 - 13.3)^{2} + (11.8 - 10.4)^{2} + (11.8 - 11.7)^{2}}{6}} = 0.84 \left(\frac{A}{M}\right)$$

7. Вывод

В ходе выполнения лабораторной работы, при помощи тангенс-гальванометра была определена:

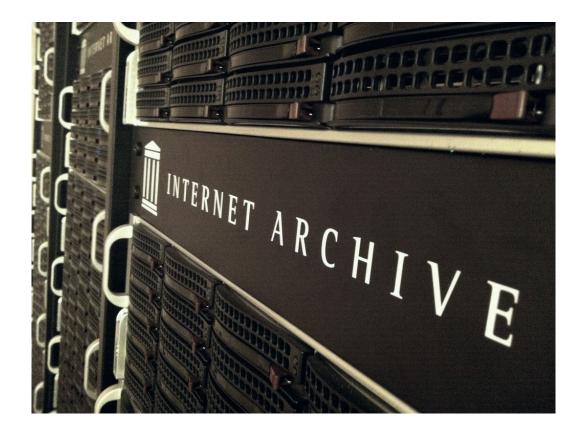
- Горизонтальная составляющая напряженности магнитного поля Земли $H_{\rm r}=11.8\pm$
- Электродинамическая постоянная $C = 2.8 * 10^8 \, \frac{M}{2}$
- Электрическая постоянная СИ $\varepsilon_0 = (8.3*10^{-12}\pm0.5*10^{-12})^{\frac{\Phi}{10}}$

Модуль разности экспериментального и теоретического значений не превышает сумму систематических погрешностей:

 $\left| \varepsilon_{0_{9\text{KCH}}} - \varepsilon_{0_{7\text{eop}}} \right| \le \Delta \varepsilon_0$ $\left| 8,3 - 8,8 \right| \le 0.5$

Следовательно, лабораторная работа выполнена удовлетворительно.

vk.com/id446425943 vk.com/club152685050



OTBETЫ --->>CKAЧАТЬ https://archive.org/details/@guap4736 vkclub152685050

Имя	A
r IIVIA	Индивидуальное задание
2	ЛР исследование гистерезиса ферромагнитных материалов
~	ЛР определение горизонтальной составляющей напряженности магнитного поля зе
~	ЛР определение удельного заряда электрона
^	ЛР определение электроемкости конденсатора
^	ЛР процессы установления тока при разрядке и зарядке конденсаторов
<u></u>	Методички
್ತಾ	TECT LMS 1
က္ခ	Экзамен
3	Бипризма Френеля 1
4	Кольца Ньютона 1
ð	КОНТАКТЫ
S	Литвинова Надежда Николаевна
ð	ЛР исследование магнитного поля соленоида
ð	ЛР кольца Ньютона
æ	ЛР Проверка законов теплового излучения
ð	Определение горизонтальнойсоставляющей напряженности магнитного поля земли
6	Определение горизонтальнойсоставляющей напряженности магнитного поля земли
ð	Определение горизонтальнойсоставляющей напряженности магнитного поля земли
<u>_</u>	Определение горизонтальнойсоставляющей напряженности магнитного поля земли
<u>a</u>	Определение периода релаксационных колебаний при помощи электронного осцил.
ď	Определение периода релаксационных колебаний при помощи электронного осцил.
4	Определение электроемкости конденсатора с помощью баллистического гальваном.
ð,	Определение электроемкости конденсатора с помощью баллистического гальваном.

OTBETЫ -->>СКАЧАТЬ https://yadi.sk/d/PgjdK_eMGWoIJQ

Лабораторная работа № 3

ОПРЕДЕЛЕНИЕ ГОРИЗОНТАЛЬНОЙ СОСТАВЛЯЮЩЕЙ НАПРЯЖЕННОСТИ МАГНИТНОГО ПОЛЯ ЗЕМЛИ

Цель работы: Определить с помощью тангенс-гальванометра горизонтальную составляющую напряженности магнитного поля Земли, электрическую постоянную системы СИ и скорость распространения электромагнитных волн в вакууме.

Теоретические сведения

Направление линий напряженности магнитного поля можно определить с помощью ${\it магнитного}\ \partial {\it unons}.$

В качестве магнитного диполя может быть виток с током. Если виток может свободно поворачиваться вокруг закрепленной вертикальной оси, то в магнитном поле виток установится так, что нормаль к нему укажет направление горизонтальной составляющей вектора напряженности поля. Если отклонить виток в сторону от направления поля, то возникнет момент сил, стремящийся вернуть виток в исходное положение.

Магнитная стрелка также является магнитным диполем. Размещенная на вертикальной оси свободная стрелка устанавливается в положении устойчивого равновесия вдоль горизонтального направления магнитного поля.

Если горизонтально расположенную магнитную стрелку, способную свободно вращаться вокруг вертикальной оси, поместить в центре вертикальной круговой катушки с током (такой прибор называется тангенс-гальванометром), то на стрелку будет действовать магнитное поле Земли и магнитное поле тока.

Вектор горизонтальной составляющей магнитного поля ${\bf H}$ в этом случае

$$\mathbf{H} = \mathbf{H}_{r} + \mathbf{H}_{1},\tag{1}$$

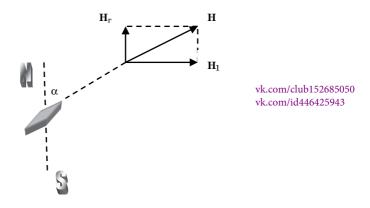
где $\mathbf{H}_{_{\Gamma}}$ – вектор горизонтальной составляющей напряженности магнитного поля Земли, \mathbf{H}_{1} – вектор напряженности магнитного поля тока.

Пусть плоскость катушки совпадает с плоскостью магнитного меридиана, тогда векторы $\mathbf{H}_{\scriptscriptstyle \Gamma}$ и \mathbf{H}_1 будут взаимно перпендикулярны

в центре катушки, а тангенс угла α , на который отклонится стрелка при включении тока:

$$tg\alpha = \frac{H_1}{H_r}.$$
 (2)

На рис. 1 изображена суперпозиция магнитных полей.



Puc. 1

В центре круговой катушки с током напряженность H_1 магнитного поля определяется по формуле

$$H_1 = \frac{IN}{2R},\tag{3}$$

где I — сила тока в круговой катушке; N — число витков в ней; R — радиус каждого витка.

Из (2) и (3) можно определить горизонтальную составляющую напряженности магнитного поля Земли

$$H_{\rm r} = \frac{IN}{2R {\rm tg}\alpha},\tag{4}$$

а также силу тока в катушке

$$I = \frac{2RH_{\rm r} t g \alpha}{N}.$$
 (5)

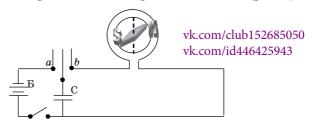
Таким образом, величина тока изменяется пропорционально тангенсу угла отклонения магнитной стрелки, поэтому рассматриваемый прибор и называется тангенс-гальванометром.

Электроемкость конденсатора C пропорциональна диэлектрической проницаемости вещества, заполняющего пространство между обкладками. Поэтому можно записать

$$C = K\varepsilon\varepsilon_0, \tag{6}$$

где ε_0 — электрическая постоянная системы СИ; ε — относительная диэлектрическая проницаемость; K — коэффициент пропорциональности, величина которого зависит от формы и размеров обкладок конденсатора и расстояния между ними.

Электрическую постоянную системы СИ можно определить, пользуясь тангенс-гальванометром. Для этого собирают электрическую схему, включающую источник питания Б, конденсатор С, тангенс-гальванометр Γ , электромагнитный переключатель a-b (рис. 2).



Puc. 2

В положении переключателя a конденсатор заряжается до напряжения U, при этом на пластинах конденсатора скапливается заряд

$$q = CU = K \varepsilon \varepsilon_0 U. \tag{7}$$

В положении переключателя b конденсатор разряжается через тангенс-гальванометр. Сила тока, протекающего через тангенс-гальванометр:

$$I = vq = K vee_0 U, \tag{8}$$

где v – число переключений в секунду переключателя a–b.

На основании формул (5) и (8) определяется электрическая постоянная системы СИ

$$\varepsilon_0 = \frac{1}{K} \cdot \frac{2RH_r \text{tg}\alpha}{N v \varepsilon U}.$$
 (9)

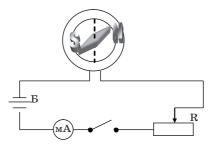
Определив ε_0 , найдем электродинамическую постоянную c, численно равную скорости распространения электромагнитных волн в вакууме:

$$c = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_0 \mu_0}},\tag{10}$$

где $\mu_0 = 4\pi~10^{-7}\,\Gamma\text{H/M}$ – магнитная постоянная системы СИ.

Описание лабораторной установки

Электрическая схема установки для определения горизонтальной составляющей напряженности магнитного поля Земли приведена на рис. 3. Сила тока I через тангенс-гальванометр устанавливается с помощью реостата R и контролируется миллиамперметром мА. Число витков в катушке тангенс-гальванометра N=36, радиус каждого витка R=0,2 м.



Puc. 3

Для определения электрической постоянной системы СИ собирают схему, изображенную на рис. 2. В качестве переключателя a-b используется реле, обмотка которого включается в сеть. При этом частота переключений равна частоте переменного напряжения в сети (v = 50 Гц). Конденсатор С имеет следующие параметры: относительная диэлектрическая проницаемость воздушного зазора между обкладками $\varepsilon \approx 1$, коэффициент $K' = 1/K = 4,5\cdot10^{-7}$ 1/м.

Порядок выполнения прямых измерений

Установить тангенс-гальванометр так, чтобы магнитная стрелка была в плоскости кольца.

Задание 1. Схема на рис. 3.

Включить установку.

При помощи реостата R установить ток I, при котором магнитная стрелка отклонится на угол $30-40^\circ$. Измерить силу тока I и угол от-

клонения стрелки α . Не меняя величины тока I, изменить его направление и измерить угол отклонения стрелки α' .

Опыт повторить несколько раз при различных значениях тока I. Результаты измерений записать в табл. 1.

Таблица 1

I, A	α	α'	$\alpha_{ m cp}$	$\mathbf{H}_{\scriptscriptstyle \Gamma}$, \mathbf{A}/\mathtt{m}

 $3a\partial aниe 2$. Схема на рис. 2.

Включить установку и реле.

На источнике питания установить напряжение U и измерить его (рекомендуется U=12В). Измерить угол отклонения стрелки α_1 . Изменив направление тока, измерить угол отклонения стрелки α'_1 .

Обработка результатов измерений

Задание 1.

Вычислить средние значения (по абсолютной величине) $\alpha_{\rm cp}$ угла отклонения магнитной стрелки при различных значениях тока I и занести в табл. 1.

По формуле (4) вычислить горизонтальную составляющую $H_{\rm r}$ напряженности магнитного поля Земли при различных значениях тока I. Результаты записать в табл. 1 и вычислить среднее значение $H_{\rm rcp}.$

Задание 2.

Вычислить среднее значение (по абсолютной величине) $\alpha_{1 {
m cp}}$ угла отклонения магнитной стрелки.

По формулам (9) и (10) вычислить электрическую постоянную ε_0 и скорость c распространения электромагнитных волн в вакууме (значение горизонтальной составляющей напряженности магнитного поля Земли $H_{\rm r}$ определено в предыдущем задании).

Оценить погрешности окончательных результатов.

Контрольные вопросы

- 1. Каково устройство и принцип работы тангенс-гальванометра?
- 2. Как охарактеризовать магнитное поле, создаваемое круговым током?
- 3. Дайте определения магнитной индукции и напряженности магнитного поля. В каких единицах измеряются эти величины?
- 4. Как вывести формулу для вычисления напряженности горизонтальной составляющей магнитного поля Земли?
- 5. Как получается расчетная формула для определения электрической постоянной системы СИ?

vk.com/club152685050 vk.com/id446425943